

UDK 624.073.12

Prispevek k reševanju drugega robnega problema pri steni z luknjo

FRANC KOSEL — MARKO ŠKERLJ

Članek obravnava reševanje napetosti in deformacij v okolici luknje poljubne oblike, s katero je oslabiljena neskončna stena, pri predpostavki, da so na robu luknje vnaprej predpisane velikosti premikov (drugi robni problem). V obeh tu obdelanih primerih je vzeto, da so premiki na robu luknje proporcionalni koordinatam robnih točk. Za ilustracijo numeričnega računa sta narisana diagrama poteka napetosti v okolici eliptične in pravokotne luknje.

1. Uvod

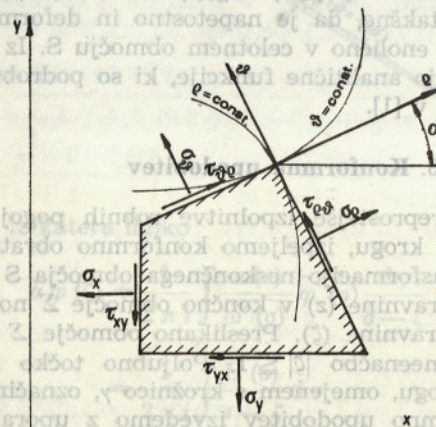
Doslej je znanih že mnogo rešitev napetostnih in deformacijskih stanj v dvakrat povezani steni. Večina rešenih primerov so rešitve prvega robnega problema, kjer so predpisane zunanje obremenitve na konturi luknje in v točkah, ki so od nje zelo oddaljene. Mnogo manj pa je doslej znanih rešitev za napetosti in deformacije v steni z luknjo, kjer so na konturi luknje predpisani premiki. Takšni primeri so v praksi tudi pogosti. Preprost primer takega stanja dobimo, če si zamislimo, da je v luknjo stene vtisnjeno togo telo.

Mnogokrat je v praksi takšno togo telo pravokotne ali okrogle oblike, zaradi česar obravnava članek eliptično luknjo, ki v posebnem primeru preide v krožnico in luknjo pravokotne oblike. Za rešitev tega problema uporabljamo Mushelšviljevo metodo [1], ki obravnava elastostatično ravninsko napetostno stanje v steni z uporabo analitičnih funkcij kompleksne spremenljivke. To metodo lahko uporabimo, tako da osrednjo ravnino stene položimo v kompleksno ravnino (z) s koordinatnim začetkom v težišču luknje. Tako izbrana lega kompleksne ravnine (z) v steni omogoča uporabo konformne in obratno enolične preslikave poljubne sklenjene krivulje, ki pomeni presek konture luknje s kompleksno ravnino (z), na enotski krog. Preostalo neskončno območje stene pa lahko preslikamo v notranjost ali zunanost enotskega kroga, tako da osrednja ravnina stene leži zopet v novi kompleksni ravnini (ζ). V kompleksni ravnini (ζ) rešimo drugi robni problem s Cauchyjevimi integrali, ki omogočajo, da izračunamo funkcijske vrednosti analitičnih funkcij v območju stene, kadar so zvezne na sklenjeni krivulji, ki steno omejuje.

2. Osnovne enačbe

V kompleksno ravnino (z), ki jo tvorita koordinatni osi x in y , položimo osrednjo ravnino stene, tretja koordinatna os Z desnoročnega kartezijevega

koordinatnega sistema pa leži pravokotno na steno. V izbranem koordinatnem sistemu lahko kompleksne sestave komponent tenzorja ravninskega stanja napetosti (sl. 1) in vektorja pomika izrazimo z dve-



Slika 1

ma analitičnima funkcijama $\varphi_1(z)$ in $\psi_1(z)$ v skladu z izvajanjem v [1], ki sta zelo prikladni za reševanje v kompleksni ravnini (z).

$$\begin{aligned} \sigma_x + \sigma_y &= 2 [\varphi_1(z) + \overline{\varphi_1(z)}] \\ \sigma_y - \sigma_x + 2i\tau_{xy} &= 2 [\bar{z}\varphi_1(z) + \psi_1'(z)] \\ \frac{E}{1-\nu} (u + iv) &= z\varphi_1'(z) - \psi_1(z) \end{aligned} \quad (1)$$

kjer so s črtico označeni odvodi funkcij po spremenljivkah z in \bar{z} , konstanta ν je Poissonovo število, konstanta E Youngov modul elastičnosti, konstanta ob analitični funkciji pa je v primeru ravninskega stanja napetosti enaka

$$\kappa = \frac{3-\nu}{1+\nu} \quad (2)$$

Z analitično funkcijo $\psi_1(z)$ smo označili prvi odvod funkcije $\chi_1(z)$ po kompleksni spremenljivki (z).

Reševanje elastostatičnih problemov sloni na formulaciji osnovnih robnih problemov na robu

L območja S. Območje S je presek osrednje ravnine stene s kompleksno ravnino (z). Na vsakem robu morajo biti komponente vektorja napetosti v ravnotežju z zunanjimi obremenitvami, komponente vektorja premika pa morajo zadoščati robnim vrednostim.

Ker se bomo v tem članku omejili le na obravnavanje sten z eno luknjo, ki ima na svojem robu predpisane komponente vektorja premika, izrazov za prvi robni problem ne navajamo.

Kompleksni sestav komponent vektorja premika na robu L območja S, ki predstavlja drugi robni problem, ima naslednjo obliko:

$$\alpha \varphi_1(t) - t \varphi_1'(t) - \psi_1(t) = \frac{E}{1-\nu} [g_1(s) + i g_2(s)] \quad (3)$$

kjer smo s t označili poljubno robno točko na robu L, s funkcijama $g_1(s)$ in $g_2(s)$ pa premik robnih točk v smeri osi x in y.

Analitični funkciji $\varphi_1(z)$ in $\chi_1(z)$ in funkcija $\psi_1(z)$ morajo biti takšne, da je napetostno in deformacijsko stanje enolično v celotnem območju S. Iz te zahteve sledijo analitične funkcije, ki so podrobno obravnavane v [1].

3. Konformna upodobitev

Zaradi preprostejše izpolnitve robnih pogojev na enotskem krogu, izpeljemo konformno obratno enolično transformacijo neskončnega območja S iz kompleksne ravnine (z) v končno območje Σ nove kompleksne ravnine (ζ). Preslikano območje Σ je določeno z neenačbo $|\zeta| \leq 1$. Poljubno točko na enotskem krogu, omejenem s krožnico γ , označimo s σ . Konformno upodobitev izvedemo z uporabo preslikovne funkcije, s katero poljubnima točkama ζ in $\bar{\zeta}$ v kompleksni ravnini (ζ) obratno enolično priredimo točki z in \bar{z} v kompleksni ravnini (z).

$$z = x + iy = re^{i\alpha} = \omega(\zeta) = \omega[\varrho e^{i\theta}] = \sum_{k=m}^{m_1} c_k r^k \quad (4)$$

Kompleksni sestavi komponent tenzorja napetosti (1), ki jih izrazimo v polarnih koordinatah (sl. 1), zapisanih v novi kompleksni ravnini (ζ), imajo naslednjo obliko:

$$\begin{aligned} \sigma_\alpha + \sigma_\theta &= 2[\Phi(\zeta) + \bar{\Phi}(\bar{\zeta})] \\ \sigma_\theta - \sigma_\alpha + 2i\tau_{\alpha\theta} &= \frac{2\zeta^2}{\varrho^2 \omega'(\zeta)} [\omega(\zeta) \Phi'(\zeta) + \omega'(\zeta) \cdot \Psi(\zeta)] \end{aligned} \quad (5)$$

$$\begin{aligned} \frac{E}{1+\nu} (u_\alpha + i u_\theta) &= \frac{\omega'(\zeta) \bar{\zeta}}{|\omega'(\zeta)| \varrho} \left[\alpha \varphi(\zeta) - \frac{\omega(\zeta)}{\omega'(\zeta)} \varphi'(\zeta) - \psi(\zeta) \right] \end{aligned}$$

Pri tem pomenijo:

$$\varphi_1(z) = \varphi(\zeta) \quad \psi_1(z) = \psi(\zeta) \quad (6)$$

$$|\omega'(\zeta)| = \sqrt{\omega'(\zeta) \overline{\omega'(\zeta)}}$$

$$\Phi(\zeta) = \frac{\varphi'(\zeta)}{\omega'(\zeta)} \quad \Psi(\zeta) = \frac{\psi'(\zeta)}{\omega'(\zeta)}$$

kjer so s črtico označeni odvodi funkcij po kompleksnih spremenljivkah ζ in $\bar{\zeta}$.

Če označimo točke na konturi območja Σ v novi kompleksni ravnini (ζ) z $\sigma \in \gamma$, oziroma v polarnih koordinatah $\sigma = e^{i\theta}$, potem ima drugi robni problem (3) v tej ravnini naslednjo obliko:

$$\alpha \varphi(\sigma) + \frac{\omega(\sigma)}{(\omega')(\sigma)} \overline{\varphi'(\sigma)} + \overline{\psi(\sigma)} = H(\sigma) \quad (7)$$

kjer smo vpeljali naslednji zamenjavi:

$$\begin{aligned} \alpha &= -\alpha \\ H(\sigma) &= \frac{E}{1+\nu} [g_1(s) + i g_2(s)] \end{aligned} \quad (8)$$

Robni pogoj (7) je izhodiščna enačba za reševanje obravnavanega problema. Z rešitvijo robnega problema določimo analitični funkciji $\varphi(\zeta)$ in $\psi(\zeta)$ in iz enačb (6) tudi analitični funkciji $\Phi(\zeta)$ in $\Psi(\zeta)$, s tem pa je popolnoma podano napetostno in deformacijsko stanje v steni. V nadaljevanju bomo rešitev drugega robnega problema iskali s Cauchyjevimi integrali [1].

4. Rešitve stene z eliptično luknjo

Obravnavajmo primer stene, katere osrednja ravnina je dvakrat povezano neskončno območje. Vzemimo notranjo konturo eliptično (sl. 2), na kateri predpišimo komponenti vektorja premika v odvisnosti od kompleksne spremenljivke z na naslednji način:

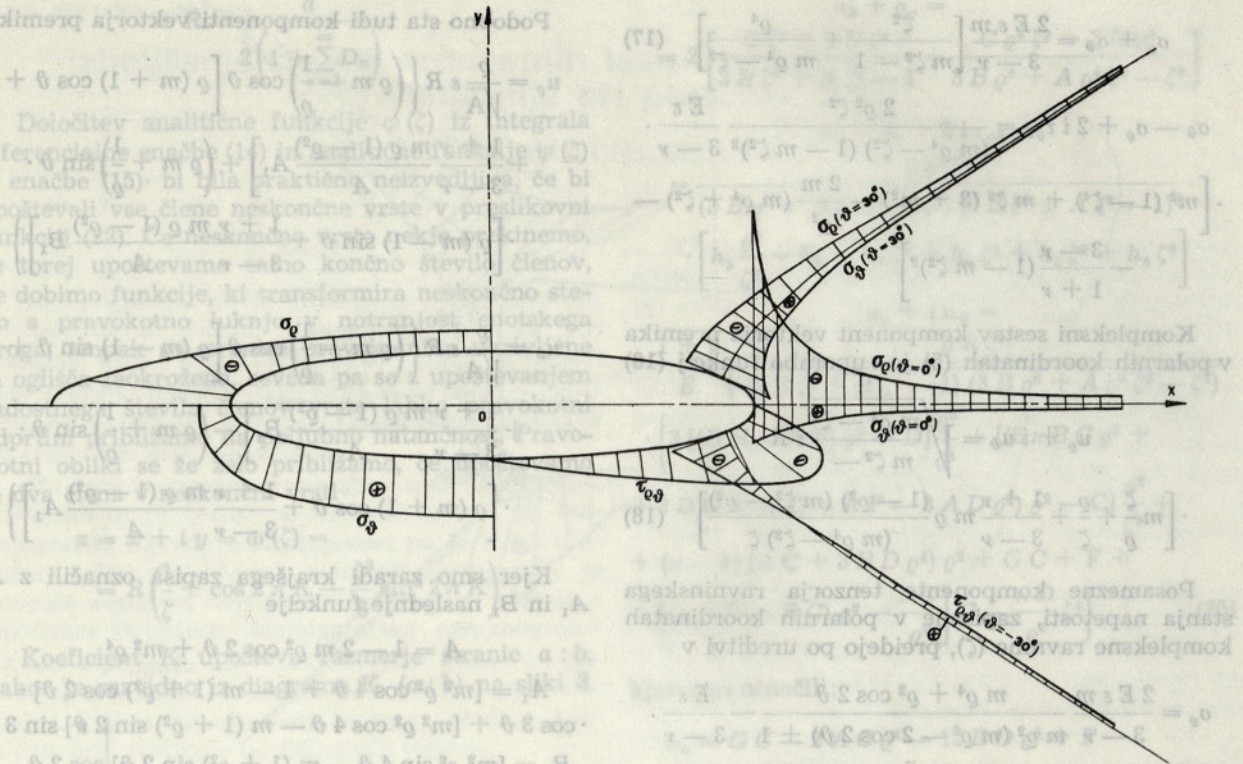
$$g_1(s) + i g_2(s) = \varepsilon t; t \in L \quad (9)$$

Konstanta ε pomeni proporcionalnostni faktor, ki določa velikostni red premikov. Komponente vektorja premika v neskončni točki so enake nič.

Neskončno območje stene S z eliptično luknjo konformno preslikamo s preslikavno funkcijo

$$\begin{aligned} z = x + iy = \omega(\zeta) &= R \left(\frac{1}{\zeta} + m \zeta \right) \\ R = \frac{a+b}{2} > 0 \quad \text{in} \quad 0 \leq m = \frac{a-b}{a+b} &\leq 1 \end{aligned} \quad (10)$$

v kompleksno ravnino (ζ), kjer osrednja ravnina stene zavzame preprosto enkrat povezano končno območje Σ , definirano z neenačbo $|\zeta| \leq 1$, ki ga omejuje krožnica z enotskim radijem. S primerno izbiro parametrov R in m, ki sta odvisna od polosi, lahko poljubno oblikujemo eliptično konturo luknje od krožnice, kjer prejme parameter m vrednost nič



Slika 2

in je polmer kroga enak R , do zarezne vzdolž osi x velikosti $2R$, parameter m pa prejme največjo vrednost enako eni.

Robni pogoj (7) drugega robnega problema na enotskem krogu množimo s členom

$$\frac{1}{2\pi i} \frac{d\sigma}{\sigma - \zeta} \quad (11)$$

in nato integriramo po enotskem krogu $|\zeta| = 1$, ki nas privede k funkcionalni enačbi

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \left[a\varphi(\sigma) + \frac{\omega(\sigma)}{\omega'(\sigma)} \overline{\varphi'(\sigma)} + \overline{\psi(\sigma)} - H(\sigma) \right] \frac{d\sigma}{\sigma - \zeta} = 0 \quad (12)$$

Analični funkciji $\varphi(\zeta)$ in $\psi(\zeta)$, ki prejmeta na krožnici γ robni vrednosti $\varphi(\sigma)$ in $\psi(\sigma)$, morata biti holomorfní v območju Σ in zvezni v območju in na krožni meji območja. Kadar obravnavamo območje Σ znotraj enotskega kroga $|\zeta| \leq 1$, lahko zapišemo holomorfní analitični funkciji v obliki neskončnih vrst:

$$\varphi(\zeta) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k \zeta^k \quad (13)$$

$$\psi(\zeta) = \sum_{k=0}^{\infty} b_k \zeta^k$$

Z upoštevanjem lastnosti holomorfnih funkcij na robu [1], preide funkcionalna enačba (12) v obli-

ko, iz katere lahko

$$a\varphi(\zeta) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{\omega(\sigma)}{\omega'(\sigma)} \overline{\varphi'(\sigma)} \frac{d\sigma}{\sigma - \zeta} + b_0 = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{H(\sigma)}{\sigma - \zeta} d\sigma \quad (14)$$

določimo obliko funkcije $\varphi(\zeta)$ pri znani preslikovni funkciji $\omega(\sigma)$ in predpisanem pogoju na robu $H(\sigma)$. Analitično funkcijo $\psi(\zeta)$ določimo tako, da robni pogoj (7) zapišemo v konjugirano kompleksni obliki, ki ga na opisani način spremenimo v funkcionalno enačbo

$$\psi(\zeta) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \left[\overline{H(\sigma)} - \frac{\overline{\omega(\sigma)}}{\overline{\omega'(\sigma)}} \overline{\varphi'(\sigma)} \right] \frac{d\sigma}{\sigma - \zeta} \quad (15)$$

V primeru eliptične luknje, s preslikovno funkcijo (10), dobimo splošni obliki analitičnih funkcij $\varphi(\zeta)$ in $\psi(\zeta)$:

$$\varphi(\zeta) = \frac{E \varepsilon R m}{3 - \nu} \zeta$$

$$\psi(\zeta) = \frac{E \varepsilon R}{3 - \nu} \left[\frac{m(\zeta^2 + m)}{1 - m\zeta^2} \zeta - \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \zeta \right] \quad (16)$$

Iz enačb (6) dobimo tudi funkciji $\Phi(\zeta)$ in $\Psi(\zeta)$, ki jih vstavimo v kompleksne sestave komponent tenzorja napetosti v polarnih koordinatah (5)

$$\sigma_\rho + \sigma_\vartheta = \frac{2 E \varepsilon m}{3 - \nu} \left[\frac{\zeta^2}{m \zeta^2 - 1} + \frac{\rho^4}{m \rho^4 - \zeta^2} \right] \quad (17)$$

$$\sigma_\vartheta - \sigma_\rho + 2 i \tau_{\rho\vartheta} = \frac{2 \rho^2 \zeta^2}{(m \rho^4 - \zeta^2) (1 - m \zeta^2)^2} \frac{E \varepsilon}{3 - \nu} \cdot \left[m^2 (1 - \zeta^4) + m \zeta^2 (3 + m^2) - \frac{2 m}{\rho^2} (m \rho^4 + \zeta^2) - \frac{3 - \nu}{1 + \nu} (1 - m \zeta^2)^2 \right]$$

Kompleksni sestav komponent vektorja premika v polarnih koordinatah (5) je z uporabo funkcij (16)

$$u_\rho + i u_\vartheta = \sqrt{\frac{m \rho^4 - \zeta^2}{m \zeta^2 - 1}} \varepsilon R \cdot \left[m \frac{\zeta}{\rho} + \frac{\rho}{\zeta} + \frac{1 + \nu}{3 - \nu} m \rho \frac{(1 - \rho^2) (m \zeta^2 - \rho^2)}{(m \rho^4 - \zeta^2) \zeta} \right] \quad (18)$$

Posamezne komponente tenzorja ravninskega stanja napetosti, zapisane v polarnih koordinatah kompleksne ravnine (ζ), pridejo po ureditvi v

$$\sigma_\rho = \frac{2 E \varepsilon m}{3 - \nu} \frac{m \rho^4 + \rho^2 \cos 2 \vartheta}{m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1} \frac{E \varepsilon}{3 - \nu} \cdot \frac{\rho^2}{[m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1]^2} \left\{ m^2 - \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \cdot [m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1] - \rho^4 m^2 (3 + m^2) - m^3 \rho^2 (1 - 2 \rho^2) \cos 2 \vartheta + m \rho^2 \cdot \left[m^2 \rho^4 + 3 + m^2 - \frac{2}{\rho^2} + \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \cdot [m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1] \right] \cos 2 \vartheta - m^2 \rho^4 \cos 4 \vartheta \right\}$$

$$\sigma_\vartheta = \frac{2 E \varepsilon m}{3 - \nu} \frac{m \rho^4 + \rho^2 \cos 2 \vartheta}{m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1} \frac{E \varepsilon}{3 - \nu} \cdot \frac{\rho^2}{[m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1]^2} \left\{ m^2 - \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \cdot [m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1] - \rho^4 m^2 (3 + m^2) - m^3 \rho^2 (1 - 2 \rho^2) \cos 2 \vartheta + m \rho^2 \cdot \left[m^2 \rho^4 + 3 + m^2 - \frac{2}{\rho^2} + \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \cdot [m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1] \right] \cos 2 \vartheta - m^2 \rho^4 \cos 4 \vartheta \right\} \quad (19)$$

$$\tau_{\rho\vartheta} = \frac{E \varepsilon m}{3 - \nu} \frac{\rho^4}{[m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1]^2} \cdot \left\{ \left[m^2 (2 - 2 \rho^2 + \rho^4) + 3 - \frac{2}{\rho^2} + \frac{3 - \nu}{1 + \nu} \cdot [m \rho^2 (m \rho^2 - 2 \cos 2 \vartheta) + 1] \right] \sin 2 \vartheta - m \rho^2 \sin 4 \vartheta \right\}$$

Podobno sta tudi komponenti vektorja premika:

$$u_\rho = \frac{\rho}{\sqrt{A}} \varepsilon R \left\{ \left(\rho m - \frac{1}{\rho} \right) \cos \vartheta \left[\rho (m + 1) \cos \vartheta + \frac{1 + \nu m \rho (1 - \rho^2)}{3 - \nu} A_1 \right] + \left(\rho m + \frac{1}{\rho} \right) \sin \vartheta \cdot \left[\rho (m - 1) \sin \vartheta + \frac{1 + \nu m \rho (1 - \rho^2)}{3 - \nu} B_1 \right] \right\}$$

$$u_\vartheta = \frac{\rho}{\sqrt{A}} \varepsilon R \left\{ \left(\rho m - \frac{1}{\rho} \right) \cos \vartheta \left[\rho (m - 1) \sin \vartheta + \frac{1 + \nu m \rho (1 - \rho^2)}{3 - \nu} B_1 \right] - \left(\rho m + \frac{1}{\rho} \right) \sin \vartheta \cdot \left[\rho (m + 1) \cos \vartheta + \frac{1 + \nu m \rho (1 - \rho^2)}{3 - \nu} A_1 \right] \right\}$$

Kjer smo zaradi krajšega zapisa označili z A , A_1 in B_1 naslednje funkcije

$$A = 1 - 2 m \rho^2 \cos 2 \vartheta + m^2 \rho^4$$

$$A_1 = [m^2 \rho^2 \cos 4 \vartheta + 1 - m (1 + \rho^2) \cos 2 \vartheta] \cdot$$

$$\cos 3 \vartheta + [m^2 \rho^2 \cos 4 \vartheta - m (1 + \rho^2) \sin 2 \vartheta] \sin 3 \vartheta$$

$$B_1 = [m^2 \rho^2 \sin 4 \vartheta - m (1 + \rho^2) \sin 2 \vartheta] \cos 3 \vartheta -$$

$$- [m^2 \rho^2 \cos 4 \vartheta + 1 - m (1 + \rho^2) \cos 2 \vartheta] \sin 3 \vartheta \quad (21)$$

Koncentracije napetosti in največji premiki se pojavljajo na robu eliptične luknje, kjer je $\rho = 1$, v neskončni točki pri $\rho = 0$ pa so vse komponente tenzorja napetosti in vektorja premika enake nič.

Za numerično vrednotenje razmeroma zapletenih izrazov smo izdelali program v fortranškem jeziku, s katerim smo na elektronskem računalniku IBM 1130 določili napetostno in deformacijsko stanje v steni z eliptično luknjo s polosema $a = 6$ cm in $b = 1,2$ cm. S slike 2 je razvidno, da se napetosti zelo hitro zmanjšujejo z oddaljevanjem od roba luknje, kar seveda ne preseneča.

5. Rešitve stene s pravokotno luknjo

V praksi je pogostejši primer stene s pravokotno luknjo (sl. 4), ki ima na robu L predpisane premike (3). Zato bomo določili napetostno in deformacijsko stanje v neskončni steni s pravokotno luknjo s stranicama a in b . V ta namen smo uporabili preslikovalno funkcijo z dela [2], ki konformno in obratno enolično preslika neskončno območje S osrednje ravnine stene s pravokotno luknjo v novo kompleksno ravnino (ζ) v območje Σ , ki pomeni notranjost enotskega kroga $|\zeta| \leq 1$.

$$z = x + i y = \omega(\zeta) = R \left(\frac{1}{\zeta} + \sum_{n=1}^{\infty} D_n \cdot \zeta^{2n-1} \right) \quad (22)$$

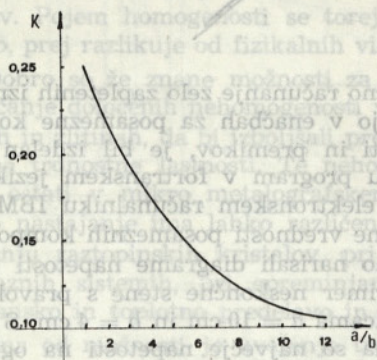
kjer so D_n realne konstante, določene s Schwarz-Christofflovo enačbo [2], parameter R pa je

$$R = \frac{a}{2 \left(1 + \sum_{n=1}^{\infty} D_n \right)}$$

Določitev analitične funkcije $\varphi(\zeta)$ iz integrala diferencialne enačbe (14) in analitične funkcije $\psi(\zeta)$ iz enačbe (15) bi bila praktično neizvedljiva, če bi upoštevali vse člene neskončne vrste v preslikovni funkciji (22). Če neskončno vrsto nekje prekinemo, če torej upoštevamo samo končno število členov, ne dobimo funkcije, ki transformira neskončno steeno s pravokotno luknjo v notranjost enotskega kroga, ampak so stranice pravokotnika ukrivljene in oglišča zaokrožena, seveda pa se z upoštevanjem zadostnega števila členov vrste lahko pravokotni odprtini približamo na poljubno natančnost. Pravokotni obliki se že zelo približamo, če upoštevamo le dva člena v neskončni vrsti

$$z = x + iy = \omega(\zeta) = R \left(\frac{1}{\zeta} + \cos 2\pi K - \frac{\zeta^3}{6} \sin^2 2\pi K \right)$$

Koeficient K upošteva razmerje stranic $a : b$, kakor je razvidno iz diagrama K , ($a : b$) na sliki 3.



Slika 3

Analitični funkciji $\varphi(\zeta)$ in $\psi(\zeta)$ določimo iz enačb (14) in (15) ob upoštevanju lastnosti holomorfnih funkcij na robu luknje

$$\varphi(\zeta) = R(C\zeta + D\zeta^3) \quad (23)$$

$$\psi(\zeta) = R \left[\frac{G\zeta + H\zeta^3}{1 - A\zeta^2 - 3\zeta^4 B} (C + 3D\zeta^2) + F\zeta \right]$$

kjer smo zaradi krajše pisave označili:

$$U = \frac{E\varepsilon}{1 + \nu} \quad D = \frac{UB}{\kappa}$$

$$A = \cos 2\pi K \quad F = U \left(\frac{3B^2}{\kappa} - 1 \right)$$

$$B = -\frac{1}{6} \sin^2 2\pi K \quad G = A(1 + B)$$

$$C = \frac{UA}{\kappa + B} \quad H = 1 + 3B^2 \quad (24)$$

Kompleksni sestavi (5) komponent tenzorja napetosti in vektorja premika v polarnih koordinatah imajo v tem primeru obliko:

$$\sigma_\vartheta + \sigma_\rho = 2 \left[\frac{C\zeta^2 + 3D\zeta^4}{3B\zeta^4 + A\zeta^2 - 1} + \frac{C\varrho^4\zeta^2 + 3D\varrho^8}{3B\varrho^8 + A\varrho^4\zeta^2 - \zeta^4} \right]$$

$$\sigma_\theta - \sigma_\rho + 2i\tau_{\rho\theta} = \frac{2\varrho^2\zeta^4}{(3B\varrho^8 + A\varrho^4\zeta^2 - \zeta^4)(3B\zeta^4 + A\zeta^2 - 1)^2}$$

$$\cdot \left[h_3 \frac{\varrho^4}{\zeta^2} + h_0 + h_2\zeta^2 + h_4\zeta^4 + h_6\zeta^6 + h_8\zeta^8 \right]$$

$$u_\rho + iu_\theta =$$

$$\frac{1 + \nu}{E} \frac{\varrho R \zeta^2}{\sqrt{(3B\zeta^4 + A\zeta^2 - 1)(3B\varrho^8 + A\varrho^4\zeta^2 - \zeta^4)}} \cdot \left\{ 3[(DH - BF)\varrho^2 - D] \frac{\varrho^6}{\zeta^4} + [(3 \times BC\varrho^2 + 3DG + HC - AF - 3AD\varrho^2)\varrho^2 - C] \frac{\varrho^2}{\zeta^2} + (\kappa - 1)(AC + 3BD\varrho^4)\varrho^2 + GC + F + \left[(\kappa AD - BC)\varrho^2 - \frac{\kappa C}{\varrho^2} \right] \zeta^2 - \frac{\kappa D}{\varrho^2} \zeta^4 \right\} \quad (25)$$

kjer smo označili:

$$h_0 = GC - 2AC\varrho^2 - 12BD\varrho^6 + F$$

$$h_2 = -\frac{2C}{\varrho^2} - 12AD\varrho^2 + 6B(AD - BC)\varrho^6 + AC\varrho + 3(3DG + HC) - 2AF$$

$$h_3 = -2BC\varrho^2$$

$$h_4 = -12\frac{D}{\varrho^2} + 6A(AD - BC)\varrho^2 + 15DH + 9BC\varrho - A(3DG + HC) + A^2F - 6BF$$

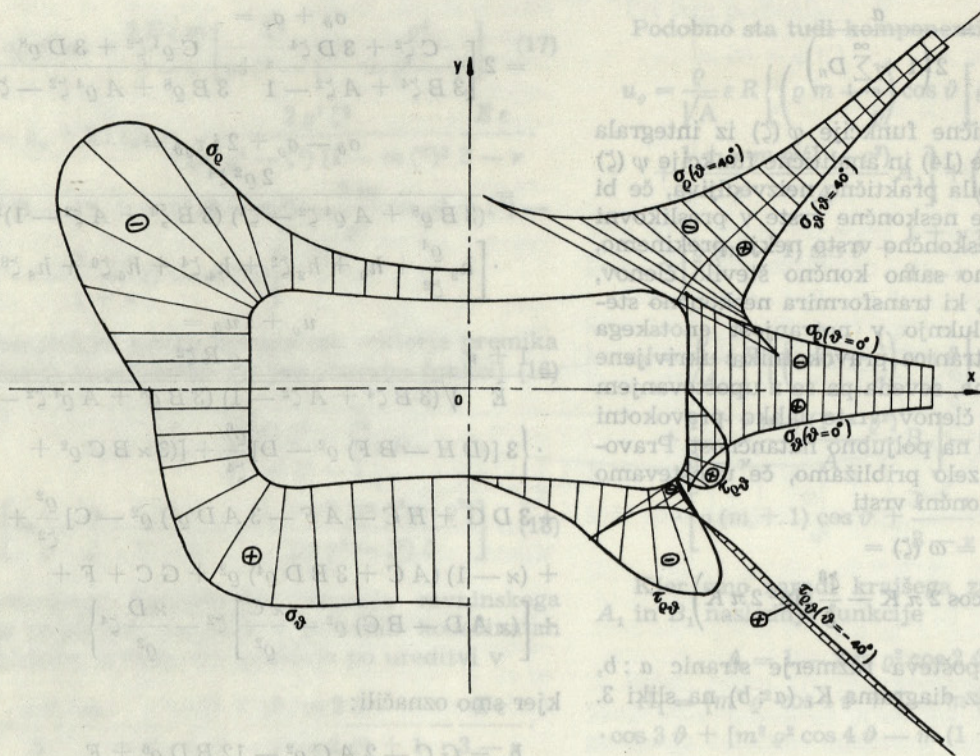
$$h_6 = (AD - BC)\frac{6}{\varrho^2} + 3B(3DG + HC) - 9ADH + 6ABF \quad (26)$$

$$h_8 = 9B(BF - DH)$$

Posamezne komponente tenzorja ravninskega stanja napetosti v polarnih koordinatah kompleksne ravnine (ζ) imajo po ureditvi naslednjo obliko:

$$\sigma_\rho = \frac{\varrho^2}{K^2} \{ -t_0 + 2K\varrho^2(AC + 9BD\varrho^4) + [2K(3BC\varrho^4 + 3AD\varrho^4 - C) - \varrho^2(t_2 + p_2)] \cdot \cos 2\vartheta - [6KD + \varrho^2(t_4 + p_4)] \varrho^2 \cos 4\vartheta - \varrho^6(t_6 + p_6) \cos 6\vartheta + h_8\varrho^8 \cos 8\vartheta \}$$

$$\sigma_\theta = \frac{\varrho^2}{K^2} \{ t_0 + 2K\varrho^2(AC + 9BD\varrho^4) + [2K(3BC\varrho^4 + 3AD\varrho^4 - C) + \varrho^2(t_2 + p_2)] \cdot \cos 2\vartheta - [6KD - \varrho^2(t_4 + p_4)] \varrho^2 \cos 4\vartheta + \varrho^6(t_6 + p_6) \cos 6\vartheta - h_8\varrho^8 \cos 8\vartheta \}$$



Slika 4

$$\tau_{\varrho\vartheta} = \frac{\varrho^4}{K^2} [(t_2 - p_2) \sin 2\vartheta + \varrho^2 (t_4 - p_4) \sin 4\vartheta + \varrho^4 (t_6 - p_6) \sin 6\vartheta - h_8 \varrho^8 \sin 8\vartheta]$$

Premika pa sta

$$u_{\varrho} = R \frac{1+\nu}{E} \frac{\varrho}{\sqrt{K}} [s_0 + (s_2 + v_2) \cos 2\vartheta + (v_4 - \kappa D) \cos 4\vartheta]$$

$$u_{\vartheta} = R \frac{1+\nu}{E} \frac{\varrho}{\sqrt{K}} [(s_2 - v_2) \sin 2\vartheta - (\kappa D + v_4) \sin 4\vartheta] \quad (27)$$

V prejšnjih izrazih smo zaradi krajšega zapisa označili naslednje izraze:

$$p_2 = 3B h_2 \varrho^4 + A h_0 - h_3$$

$$p_4 = 3B h_0 - A h_3$$

$$p_6 = 3B h_3$$

$$t_0 = 3B h_4 \varrho^8 + A h_2 \varrho^4 - h_0$$

$$t_2 = 3B h_6 \varrho^8 + A h_4 \varrho^4 - h_2$$

$$t_4 = 3B h_8 \varrho^8 + A h_6 \varrho^4 - h_4$$

$$t_6 = A h_8 \varrho^4 - h_6$$

$$s_0 = (\kappa - 1) (AC + 3BD \varrho^4) \varrho^2 + GC + F$$

$$s_2 = \varrho^4 (\kappa AD - BC) - \kappa C$$

$$v_2 = (\kappa 3BC \varrho^2 + 3DG + HC - AF - 3AD \varrho^2) \varrho^2 - C$$

$$v_4 = 3 \varrho^2 [(DH - BF) \varrho^2 - D]$$

$$K = 9B^2 \varrho^8 + 2A \varrho^2 (3B \varrho^4 - 1) \cos 2\vartheta - 6B \varrho^4 \cos 4\vartheta + A^2 \varrho^4 + 1$$

Za numerično računanje zelo zapletenih izrazov, ki se pojavljajo v enačbah za posamezne komponente napetosti in premikov, je bil izdelan tudi v tem primeru program v fortranskem jeziku. Z njim smo na elektronskem računalniku IBM 1130 določili številčne vrednosti posameznih komponent, po katerih smo narisali diagrame napetosti (sl. 4) za poseben primer neskončne stene s pravokotno luknjo s stranicama $a = 10$ cm in $b = 4$ cm. S slike je razvidno, da so največje napetosti na ogliščih luknje, z oddaljevanjem od roba luknje pa se napetosti zmanjšujejo in so v neskončni točki pri $\varrho = 0$ enake nič. Dejanske napetosti so nekoliko večje od tu izračunanih, saj smo upoštevali samo tri člene v preslikovni funkciji (22).

LITERATURA

[1] N. I. Mushelišvili, Some Basic Problems of the Mathematical Theory of Elasticity, P. Noordhoff, Groningen, 1958.

[2] T. Skubic, Uporaba funkcij kompleksne spremenljivke v teoriji elastičnosti, Disertacija, Ljubljana, 1961.

[3] J. Plemelj, Teorija analitičnih funkcij, SAZU, Ljubljana, 1958.

[4] D. S. Mitrinović, Kompleksna analiza, Građevinska knjiga, Beograd, 1973.

[5] B. Vrečko: Diplomsko delo, FS, Ljubljana, 1975.

Naslov avtorjev: doc. dr. ing. Franc Koselj
prof. dr. ing. Marko Škerlj
Fakulteta za strojništvo
Univerze v Ljubljani