

STROJNIŠKI VESTNIK

LETNIK 24

LJUBLJANA, NOVEMBER—DECEMBER 1978

ŠTEVILKA 11—12

UDK 536.2:681.3.06

Robni pogoji druge in tretje vrste v programu TEMPEL

ANDRO ALUJEVIČ — POLDE ŠKERGET

1. UVOD

Za določanje temperaturnih porazdelitev v trdnih telesih imamo na voljo analitične, eksperimentalne in numerične metode. K slednjim štejemo metodo končnih razlik in novejšo metodo končnih elementov. O tej (MKE) smo že poročali v Strojniškem vestniku, ko smo opisali naš računalniški program TEMPEL [1], ki je imel vgrajene robne pogoje prve vrste, pri katerih je znana funkcionalna vrednost (temperatura) v izbranih točkah. Poleg takih, tj. Dirichletovih robnih pogojev, je bilo do silej mogoče v programu TEMPEL upoštevati edino še adiabatne (izolacijske) pogoje, npr. zaradi simetrije ali iztegnjenosti teles. Iz teorije prenosa toplote pa vemo, da se pojavljajo pri problemih prevajanja toplote tudi še Neumannovi (druge vrste), konvekcijski (tretje vrste) in Stefanovi sevalni (četrte stopnje) robni pogoji na meji s fluidi. Zato smo se lotili posprošitve obstoječega ravninskega programa, ki smo mu dogradili zahtevane robne pogoje druge in tretje vrste. Sevanja s površin za zdaj nismo upoštevali, saj bi morali reševati sisteme nelinearnih enačb z iteracijo.

Pri obravnavi temperaturnih porazdelitev in toplotnih tokov v trdnih telesih (omejili se bomo na ravninske prereze) po metodi končnih elementov moramo razrešiti problem minimuma funkcionala, ki vsebuje

$$\begin{aligned} I = & \frac{1}{2} \int_A \left\{ \left[\left(\frac{\partial T}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial T}{\partial y} \right)^2 \right] - 2 P T \right\} dA + \\ & + \frac{1}{2} \int_{S_h} \alpha (T^2 - 2 T_z T) dS_h - \int_{S_q} q T dS_q \end{aligned}$$

kjer pomenijo: λ — toplotno prevodnost, P — gostota toplotnih virov v enoti prostornine, α — toplotno prestopnost in q — predpisani toplotni tok.

Temperaturo T v prerezu A iščemo, medtem ko je zunanjega temperatura T_z v fluidu znana. Konvenčni robni pogoji (tretje vrste) je predpisan na robu S_h , medtem ko je na robu S_q podan toplotni tok, tj. Neumannov robni pogoji (druge vrste).

Za reševanje zapisane enačbe, tj.

$$I = I_k - I_p + I_h - I_q$$

mora biti izpolnjena zahteva

$$dI/dt = 0$$

kjer je

$$t = \{T_1, \dots, T_n\}$$

stolpec (»vektor«) vseh vozliščnih temperatur v mreži elementov prereza (uporabljam triangelno z linearimi končnimi elementi). Konduktijski, generacijski, konvekcijski in tokovni delež funkcionala lahko rešujemo vsakega posebej v posameznih končnih elementih, nato pa rešitve seštejemo v obeh smislih:

2. KONDUKCIJA IN GENERACIJA TOPLOTE

Ta dva deleža zapišemo v obliki [2]

$$dI_k/dt = \sum_{e=1}^E dI_e^k/dt$$

in

$$dI_p/dt = \sum_{e=1}^E dI_e^p/dt$$

Ker je v teh izrazih za posamične elemente v sestavu prereza veliko ničel (samo mesta z označbami i, j, k so zasedena), je primerno, če uvedemo matriko razporeda vozlišč določenega elementa v sestavu mreže, tj.

$$D^e = \begin{bmatrix} 0, 0, 0 \\ \dots \\ 1, 0, 0 \\ 0, 1, 0 \\ 0, 0, 1 \\ \dots \\ 0, 0, 0 \end{bmatrix}$$

ki jo je zaradi binarnosti mogoče v računalniškem spominu shraniti izredno strnjeno.

Tako dobimo

$$dI^e/dt = D^e dI^e/dt^e$$

kjer pa so stolpci samo še trikomponentni, tj.

$$dI^e/dt^e = \{\partial I^e/\partial t_i, \partial I^e/\partial t_j, \partial I^e/\partial t_k\}$$

oziroma

$$t^e = \{t_i, t_j, t_k\}$$

Temperaturno porazdelitev v trikotnih elementih predpostavimo linearno

$$t^e = a + b x + c y = z^* \mathbf{c}^e$$

kjer sta $z^* = [1, x, y]$ in $\mathbf{c}^e = \{a, b, c\}$ vrstica ozir. stolpec. Konstante določimo iz vrednosti temperatur v vozliščih trikotnika (ogljišča)

$$\mathbf{t}^e = \mathbf{Z}^e \mathbf{c}^e$$

kjer je matrika

$$\mathbf{Z}^e = \begin{bmatrix} 1, x_i, y_i \\ 1, x_j, y_j \\ 1, x_k, y_k \end{bmatrix}$$

in so iskane konstante

$$\mathbf{c}^e = (\mathbf{Z}^e)^{-1} \mathbf{t}^e = \mathbf{R}^e \mathbf{t}^e$$

Zaradi

$$\begin{aligned} dI_{ik}/dt^e &= \lambda^e \mathbf{R}^{e*} \left(\iint_{A_e} (z_x z_{x*} + z_y z_{y*}) dx dy \right) \mathbf{R}^e \mathbf{t}^e \\ &= \mathbf{K}^e \mathbf{t}^e \end{aligned}$$

dobimo konduksijsko matriko po opravljenih operacijah, ki so bile nakazane

$$\mathbf{K}^e = \frac{\lambda^e A_e}{(x_{ij} y_{jk} - x_{jk} y_{ij})^2}.$$

$$\begin{bmatrix} x_{jk}^2 + y_{jk}^2, & -(x_{ik} x_{jk} + y_{ik} y_{jk}), & x_{ij} x_{jk} + y_{ij} y_{jk} \\ \dots, & x_{ik}^2 + y_{ik}^2, & -(x_{ij} x_{ik} + y_{ij} y_{ik}) \\ \text{simetrično}, & \dots, & x_{ij}^2 + y_{ij}^2 \end{bmatrix}$$

kjer so razdalje

$$\begin{aligned} x_{ij} &= x_j - x_i, & x_{jk} &= x_k - x_j, & x_{ik} &= x_k - x_i, \\ y_{ij} &= y_j - y_i, & y_{jk} &= y_k - y_j, & y_{ik} &= y_k - y_i \end{aligned}$$

in površina trikotnika

$$A_e = \frac{1}{2} (x_{ij} y_{jk} - x_{jk} y_{ij})$$

Za celoten sestav elementov velja potem

$$dI_k/dt = \sum_{e=1}^E \mathbf{D}^e \mathbf{K}^e \mathbf{t}^e = \left(\sum_{e=1}^E \mathbf{D}^e \mathbf{K}^e \mathbf{D}^{e*} \right) \mathbf{t} = \mathbf{K} \mathbf{t}$$

Podobno dobimo generacijski delež, ki znaša v posameznih elementih

$$dI_p/dt^e = P_e \mathbf{R}^{e*} \iint_{A_e} z dx dy = \frac{1}{3} P_e A_e \{1, 1, 1\} = \mathbf{p}^e$$

in za celoten sestav

$$dI_p/dt = \sum_{e=1}^E \mathbf{D}^e \mathbf{p}^e = \mathbf{p}$$

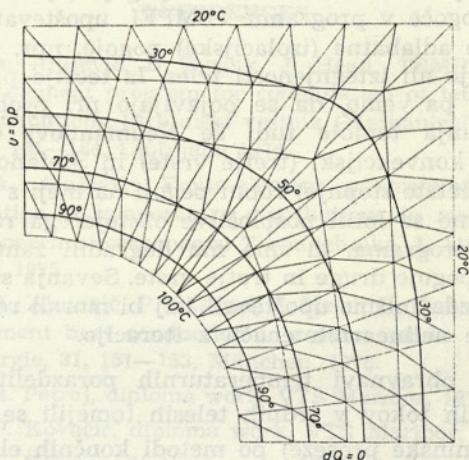
Če upoštevamo tako konduksijski kakor tudi generacijski člen, se matrična enačba sistema končnih elementov torej glasi

$$\mathbf{K} \mathbf{t} - \mathbf{p} = 0$$

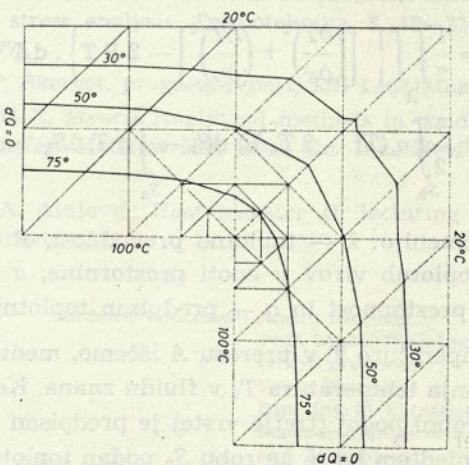
3. TEMPERATURNI IN ADIABATNI ROBNI POGOJI

V določenih točkah prereza utegnemo poznati funkcionalno vrednost (temperaturo). Zato moramo matriko \mathbf{K} ustrezeno prilagoditi z izbrisom ustrezne vrstice in stolpca, lahko pa tudi diagonalni člen magnificiramo z zelo velikim številom (npr. 10^{20}), da postanejo drugi vplivi nepomembni.

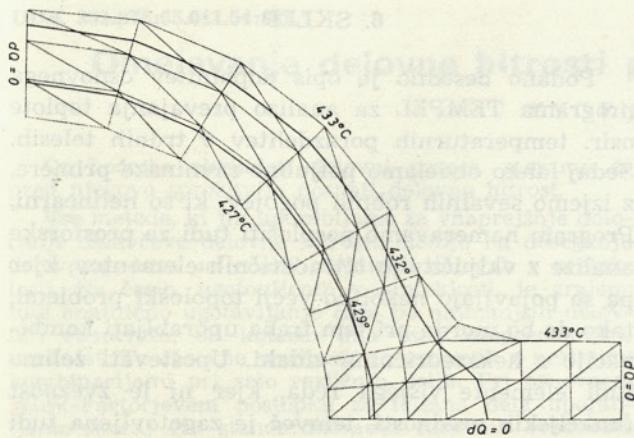
Posebej preprosto upoštevamo tudi adiabatne robne pogoje (izolacija pomeni »neobremenjen« rob), kjer matrike ni treba spremnjati. S tako definiranim programom TEMPEL smo v okviru diplomskega študija na VTŠ Maribor izvedli nekaj tipičnih izračunov prek terminala na računalniku CYBER 72 v Ljubljani. Dobili smo zadovoljive rezultate [3, 4]. V slikah 1 do 4 je izbranih nekaj zgledov, ki so jih ovrednotili študenti IV. letnika strojništva mariborske univerze (izoterme v prerezih). Pripomniti velja, da deluje program tudi interaktivno [7]. Uporabnik mora dodati mrežo, vozlišča in robne temperature, bodisi z branjem podatkov ali pa z izdelavo ustreznih geometrijskih podprogramov.



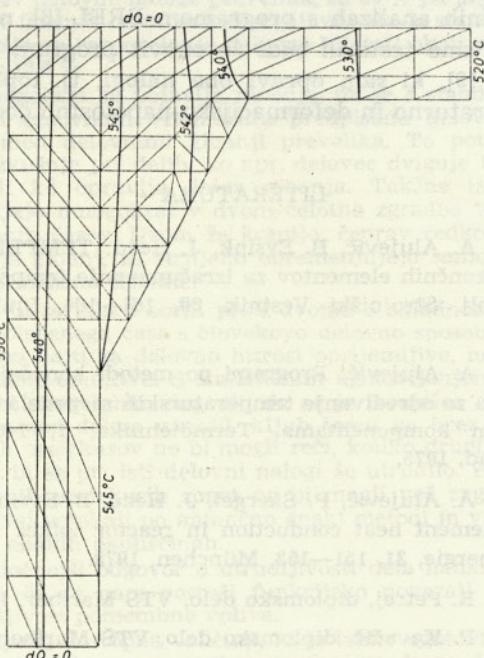
Sl. 1. Prerez z odprtino (r. p. I. vrste)



Sl. 2. Prerez z odprtino (r. p. I. vrste)



Sl. 3. Cev s plavutjo (r. p. I. vrste)



Sl. 4. Cev s prirobnico (r. p. I. vrste)

4. ROBNI POGOJI DRUGE VRSTE

Kadar je na posameznem robu znan topotni tok (Neumannov pogoj), imamo opravka z ustreznim deležem funkcionala v obliki

$$\frac{dI_q}{dt} = \sum_{e=1}^E \frac{dI_q^e}{dt} dt$$

ozir.

$$\frac{dI_q^e}{dt} = D_s^e \frac{dI_q^e}{dt_s^e}$$

kjer velja sumacija samo za tiste robove, kjer je dan tokovni predpis. Zato je ustrezna razporedna matrika (upoštevamo največ dve robni točki)

$$D_s^e = \begin{bmatrix} 0, 0 \\ \dots \\ 1, 0 \\ 0, 1 \\ \dots \\ 0, 0 \end{bmatrix}$$

Najprimerneje je uvesti lokalni koordinatni sistem, tako da je

$$t_s^e = \{t_i, t_j\}$$

ozir.

$$t_s^e = [1, s] c^e = s^* S^e t_s^e$$

kjer je matrika

$$S^e = \frac{1}{s_{ij}} \begin{bmatrix} s_j - s_i \\ -1, +1 \end{bmatrix}$$

in pomeni s_{ij} dolžino roba elementa.

Na ta način dobimo z integracijo

$$\frac{dI_q^e}{dt_s^e} = q_e S^{e*} \int_{s_i}^{s_j} s ds = \frac{1}{2} q_e s_{ij} \{1, 1\} = q^e$$

tako da je za sestav elementov

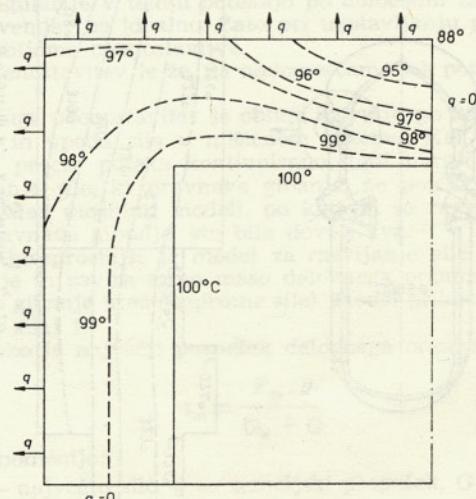
$$\frac{dI_q}{dt} = \sum_{e=1}^E D_s^e q^e = q$$

kar takoj lahko upoštevamo v matrični enačbi sistema elementov, ki postane

$$K t - p - q = 0$$

Pripomniti velja, da morajo biti poleg tokovnih robnih pogojev vsaj v nekaterih točkah dani tudi temperaturni robni pogoji, da bo rešitev enolična (»privezana«).

Z navedeno dopolnitvijo programa TEMPEL smo izračunali [5] primer, ki je prikazan na sliki 5.



Sl. 5. Valj s pokrovom (r. p. II. vrste)

5. ROBNI POGOJI TRETJE VRSTE

Podobno kakor v prejšnji točki zastavimo upoštevanje konvekcijskih robnih pogojev. Uporabimo enako razporedeno matriko D_s^e , kjer pač imamo predpis.

Ustreznih funkcional dobimo z integracijo izraza v elementih prereza

$$I_h^e = \frac{1}{2} \alpha_e \int_{S_1}^{\bar{s}_1} [(\mathbf{s}^* \mathbf{S}^e \mathbf{t}_s^e)^2 - 2 T_z^e (\mathbf{s}^* \mathbf{S}^e \mathbf{t}_s^e)] ds$$

in je

$$dI_h^e/d\mathbf{t}_s^e = \mathbf{H}^e \mathbf{t}_s^e - \mathbf{h}^e$$

kjer sta

$$\mathbf{H}^e = \frac{1}{6} \alpha_e s_{ij} \begin{bmatrix} 2, 1 \\ 1, 2 \end{bmatrix}$$

ozir.

$$\mathbf{h}^e = \alpha_e s_{ij} T_z^e \{1, 1\}$$

Seštevanje opravimo v obliki

$$\mathbf{H} = \sum_{e=1}^E \mathbf{D}_s^e \mathbf{H}^e \mathbf{D}_s^{e*}$$

in

$$\mathbf{h} = \sum_{e=1}^E \mathbf{D}_s^e \mathbf{h}^e$$

tako da dobimo matrično enačbo sistema elementov, ki se dopolnjena glasi

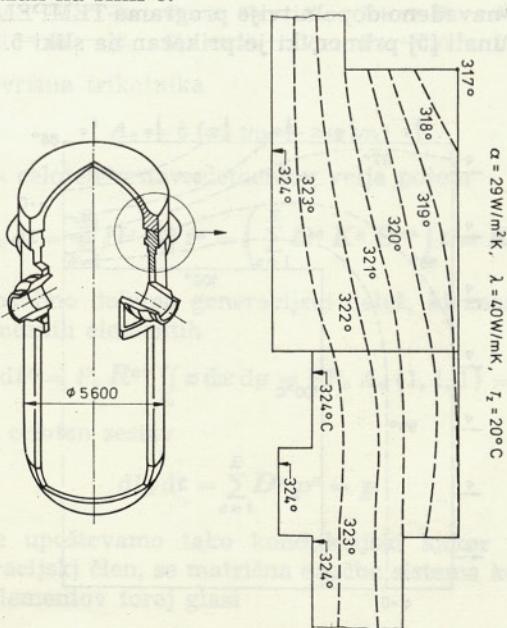
$$(\mathbf{K} + \mathbf{H}) \mathbf{t} - \mathbf{p} - \mathbf{q} - \mathbf{h} = 0$$

ali krajše

$$\mathbf{A} \mathbf{t} = \mathbf{b}$$

kjer stolpec neznanih temperatur poiščemo s postopki numeričnih metod, saj pri velikih problemih neposredno obračanje \mathbf{A}^{-1} ni ekonomično.

Z opisanim postopkom smo ovrednotili [6] zgled, prikazan na sliki 6.



Sl. 6. Sod z dnem in pokrovom (r. p. III. vrste)

6. SKLEP

Podano besedilo je opis dopolnitve osnovnega programa TEMPEL za analizo prevajanja toplotne ozir. temperaturnih porazdelitev v trdnih telesih. Sedaj lahko obdelamo poljubne ravninske primere, z izjemo sevalnih robnih pogojev, ki so nelinearni. Program nameravamo posplošiti tudi za prostorske analize z vključitvijo tetraedričnih elementov, kjer pa se pojavljajo nekoliko večji topološki problemi, tako da bo morda pri tem treba uporabljati kombinacijo s heksaedričnimi zidaki. Upoštevati želimo tudi elemente višjega reda, kjer ni le zveznost funkcijskih vrednosti, temveč je zagotovljena tudi zveznost prvih odvodov.

Doslej smo program TEMPEL uporabljali predvsem kot sredstvo za pripravo podatkov pri termomehaničnih analizah s programom BREL [8], nedavno pa smo testirali tudi že enovit program TEMPEST [9], ki sam opravi obe nalogi, tj. toplotno-temperaturno in deformacijsko-napetostno oceno.

LITERATURA

- [1] A. Alujevič, B. Eysink, J. Head: TEMPEL program končnih elementov za izračunavanje temperaturnih polj. Strojniški Vestnik, **20**, 161–164, Ljubljana 1974.
- [2] A. Alujevič: Programi po metodi konačnih elementov za odredivanje temperaturnih raspodel u mašinskih komponentama. Termotehnika, **1**, 146–164, Beograd, 1975.
- [3] A. Alujevič, P. Škerget, J. Head, B. Eysink: Finite element heat conduction in reactor solids. Atomkernenergie, **31**, 151–153, München, 1978.
- [4] R. Petrej, diplomsko delo, VTŠ Maribor, 1977.
- [5] P. Kovačič, diplomsko delo, VTŠ Maribor, 1978.
- [6] F. Kramar, diplomsko delo, VTŠ Maribor, 1978.
- [7] L. Jurak, diplomsko delo, VTŠ Maribor, 1978.
- [8] A. Alujevič: Program konačnih elementov BREL za analizu termičnih napona. Termotehnika, **3**, 18–22, Beograd, 1977.
- [9] P. Škerget, delovno poročilo, IJS Ljubljana, 1978.
- [10] G. E. Myers: Analytical methods in conduction heat transfer. McGraw-Hill Book Co. Inc., New York, 1971.
- [11] A. Alujevič: Prenos toplotne II, skripta, Visoka tehniška šola Univerze v Mariboru, 1975.